Алгоритм 4

Обозначения

В данной работе рассматривается и имплементируется предложенный Огита и Аишима итеративный метод уточнения сингулярных значений для полного сингулярного разложения [2].

Рассмотрим данный итеративный метод уточнения сингулярных значений для матрицы с действительными коэффициентами ,   
. В случае будет решаться задача для транспонированной матрицы , поскольку сингулярное разложение и совпадает [ссылка].

Пусть – сингулярные числа. Полным сингулярным разложением матрицы будем считать такое разложение

матрицы и ортогональные, матрица диагональная и .

Далее будем считать, что , то есть все сингулярные значения простые. Также обозначает спектральную норму, т. е. . – единичная матрица. В тексте различаются приблизительные значения и посчитанные значения соответственно

Ускорение алгоритма

Известно, что вычисление сингулярного разложения преимущественно ограниченно матричным умножением, что и является основной вычислительной сложностью алгоритма. Есть несколько подходов к матричному умножению с высокой точностью: XBLAS [3], быстрые и точные вычисления скалярного произведения [4] и произведений матриц [5], основанные на error-free transformations.

Рассматриваемый алгоритм использует такие соотношения:

1. В силу ортогональности

1. В силу ортогональности V:
2. В силу диагональности A:

Пусть и приближенные значения матриц и . Корректирующими матрицами и будем называть такие матрицы, которые удовлетворяют равенствам и . Пусть определяется как

Полагаем, что мало и , тогда обе матрицы и невырожденные и можно разложить в ряд Тейлора обратные матрицы

Подставив в (1), получим

из последнего следует

Аналогичное выражение можно получить, подставив в (2)

Проделаем те же операции и подставим и в уравнение (3)

Проведем оценку остаточных членов:

Опустим слагаемые второго порядка у , , в (4), (5), (6) и получим систему матричных уравнений для и

Таким образом, остается решить систему уравнений и найти . Эффективнее всего это сделать, представив матрицы как блочные:

Тогда первое уравнение системы можно переписать:

третье уравнение системы перепишется так

Очевидно, что диагональные элементы матриц и достаточно просто выражаются

Третье уравнение системы для диагональных элементов выглядит так

**Замечание.** В общем случае возможно равенство , однако на самом деле и это невязки с точки зрения ортогональности *U* и *V*, поэтому зачастую на практике , и .

Остается найти недиагональные значения матриц и . Рассмотрим систему уравнений (7) и (8):

Умножим третье и четвертое уравнения системы на и соответственно,

Сложив полученные уравнения и подставив второе уравнение, получим

В найденное выражение подставим первое уравнение системы

Аналогичное выражение можно получить и для

Таким образом, получаем выражения для недиагональных элементов

Все эти рассуждения применимы для нахождения элементов остальных матриц . Например, совместив уравнения (7*e*) и (8), значения матрицы получатся

Из (7*b*) уравнения выражается :

И значения элементов соответственно

Благодаря условию (7*с*) определяется .

**Замечание.** В этом алгоритме мы полагаем, что для всех пар (*i*, *j*). Если же это условие не выполняется, то существует подход для решения этой проблемы, описанный в [6].

|  |
| --- |
| **Вход:**,  **Выход:**  ,    # счет приблизительных сингулярных значений  for to *n* do    sigma\_arr diag(sigma)  # счет диагональных элементов матриц и  for to *n* do  f  g g  # Выделение квадратных матриц n x n из T и R  T1 = T.topRows(n)  R11 = R.topLeftCorner(n, n)  # Вычисление матриц коэффициентов      # Вычисление недиагональных элементов и      for to *n* do  for j to *n* do  if i != j then  f  g  endif  # Вычисление  for to *n* do  for to m do  f  # Вычисление  for to m do  for to n do  f  # Вычисление  for to m do  for to m do  f  # Обновление значений , |

1. Полный алгоритм итеративного уточнения сингулярных значений.

В представленном алгоритме есть функции, которые ранее не упоминались: *diag*(*sigma*) создает диагональную матрицу с переданными значениями *sigma*, *topRows*(*n*) выделяет первые *n* строк в матрице, *topLeftCorner*(*n*) выделяет верхнюю левую квадратную матрицу размера из исходной, *transpose*() транспонирует матрицу.

Данный алгоритм обладает квадратичной сходимостью, это следует из следующей теоремы.

**Теорема.** Пусть , при . , и , определяется как . Аналогично определим и , , где и это результат работы описанного алгоритма уточнения сингулярных значений. Если выполняется условие

тогда

Доказательство: [2].

Воспользуемся этой теоремой. Пусть , где . Тогда учитывая, что и , получаем

Применяя теорему, найдем, что

Таким, образом требуемая арифметическая точность алгоритма составляет около десятичных цифр. Хотя арифметическая точность в двух последних строках алгоритма составляет *d* десятичных цифр. Это происходит ввиду того, что только первые *d* десятичных цифр и точны, и только первые *d* десятичных цифр и могут повлиять на результат [1]. В итоге, вычислительная стоимость алгоритма (количество требуемых операций) с точностью и *d* десятичных цифр соответственно  
 до и [1].

Тестирование алгоритма

При тестировании алгоритма, нас интересовала точность восстановленной матрицы , построенной при помощи найденных сингулярных чисел и соответствующих сингулярных векторов, в сравнении с исходной матрицей . Для этого рассчитывалась норма Фробениуса для матрицы .

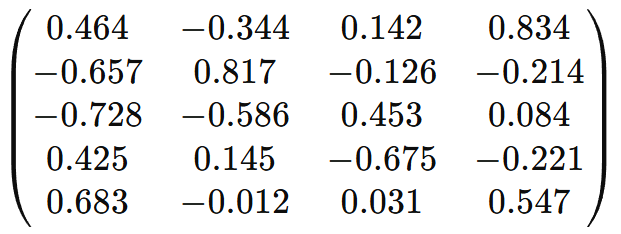
| **Matrix Size** | **Norm (Jacobi)** | **Norm (Ogita, Jacobi)** | **Time (Ogita, Jacobi)** | **Norm (BDCSVD)** | **Norm (Ogita, BDCSVD)** | **Time (Ogita, BDCSVD)** | |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 10x10 | 3.95836e-06 | 4.33433e-07 | 0.00132 s | 3.95836e-06 | 4.33433e-07 | | 0.00435 s |
| 20x20 | 1.89439e-05 | 1.04771e-06 | 0.00819 s | 8.42588e-06 | 1.05268e-06 | | 0.03468 s |
| 30x30 | 3.41534e-05 | 1.93952e-06 | 0.02341 s | 1.52699e-05 | 1.99243e-06 | | 0.06641 s |
| 40x40 | 4.24778e-05 | 2.70366e-06 | 0.05275 s | 1.65932e-05 | 2.68094e-06 | | 0.10045 s |
| 50x40 | 5.39225e-05 | 1.21291e-05 | 0.06472 s | – | – | | – |
| 50x50 | 6.36750e-05 | 3.78503e-06 | 0.10258 s | 3.00312e-05 | 3.87981e-06 | | 0.15547 s |
| 60x40 | 6.19685e-05 | 1.94783e-05 | 0.07819 s | – | – | | – |
| 60x60 | 9.00326e-05 | 4.96859e-06 | 0.17788 s | 3.89248e-05 | 4.96822e-06 | | 0.24094 s |

1. Сравнение метрик дейтсвительных матриц , полученных при помощи разложения Jacobi и Ogita и при помощи разложения BDCSVD и Ogita.

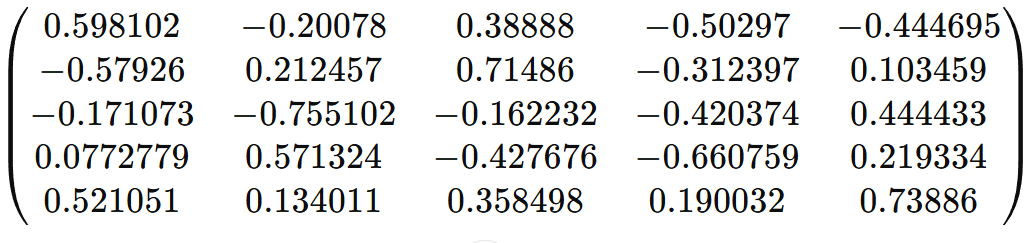
Среднее значение нормы при использовании JacobiSVD: 4.9342×10-5.

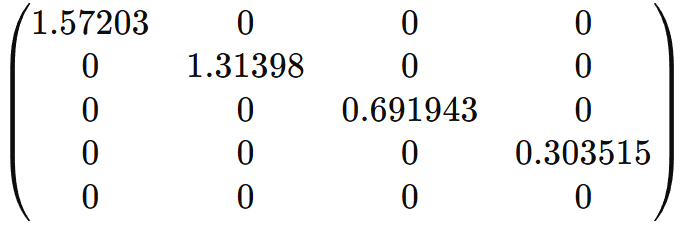
Среднее значение нормы при использовании BDCSVD: 1.9016×10-5

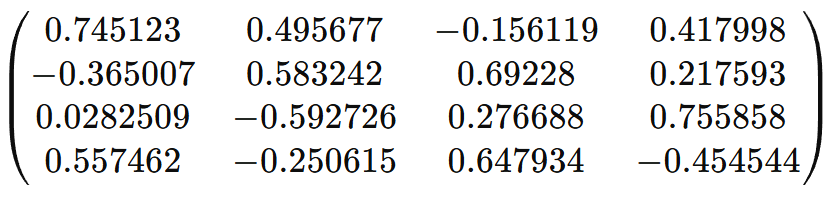
В следующем тесте выполнено SVD-разложение матрицы 5×4 с последующим уточнением методом Огиты-Аишимы на модифицированных матрицах.

**Исходная матрица A:**  


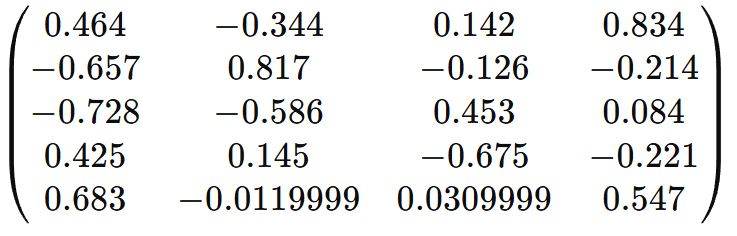
**Результаты JacobiSVD:**

*U:*  


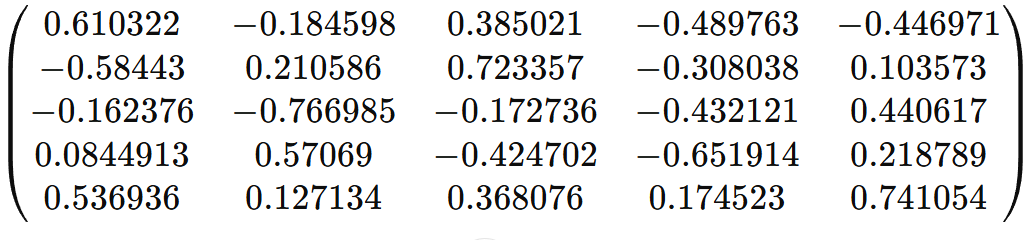
*S:*  


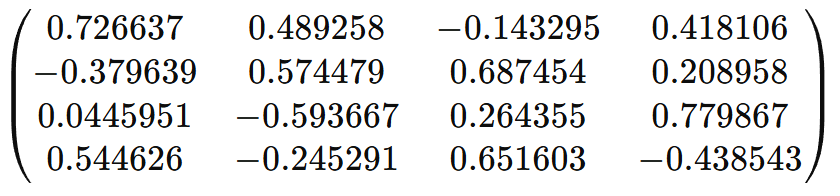
*V:*  


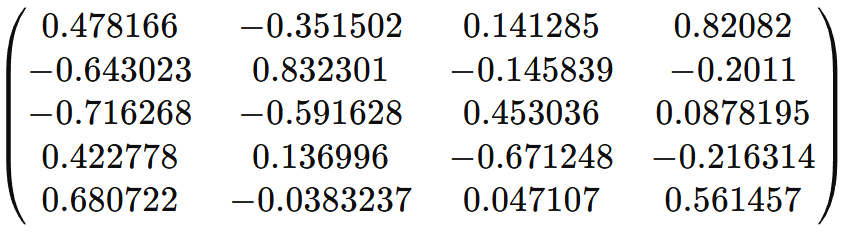
Матрица (восстановлено через JacobiSVD):



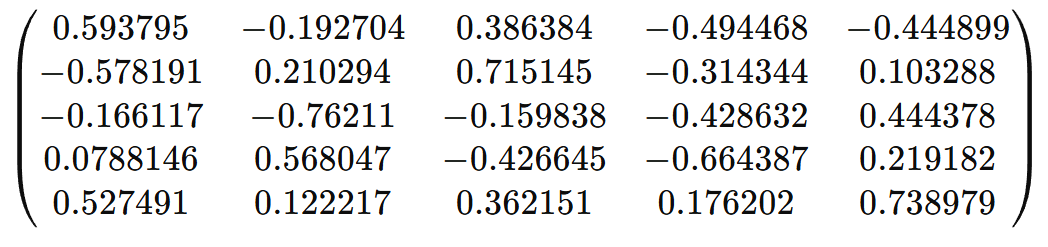
**После модификации U и V:**

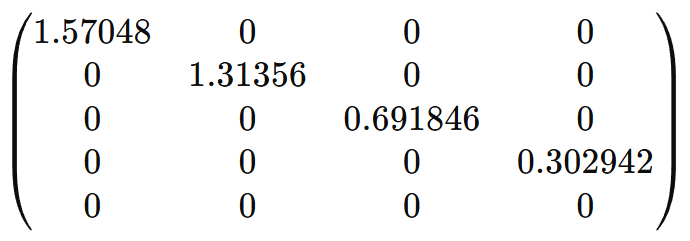
*U (модифицированная):*  


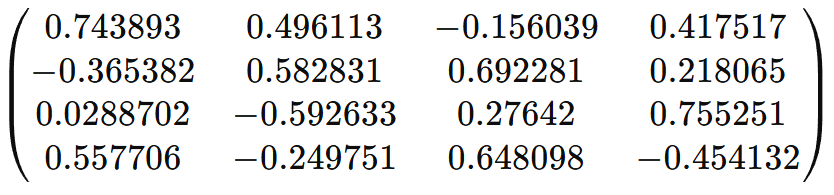
*V (модифицированная):*  
 

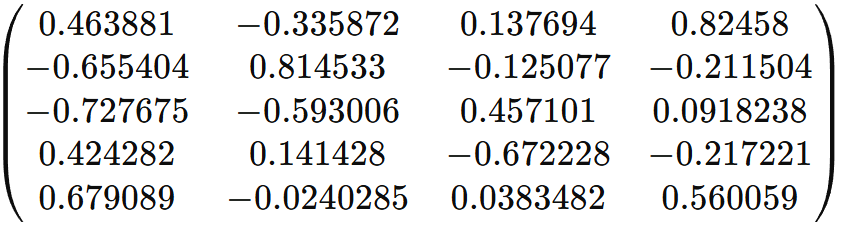
*Матрица B восстановлена через модифицированные U и V:*  


После уточнения Ogita-Aishima:

*U (уточнённая):*  


*S (уточнённая):*  


*V (уточнённая):*  


*Матрица B восстановленная после уточнения:*  


Нормы ошибок:

||A - B\_modified|| = 0.0536301;

||A - B\_refined || = 0.0271302.

**Тесты на комплексных матрицах.**

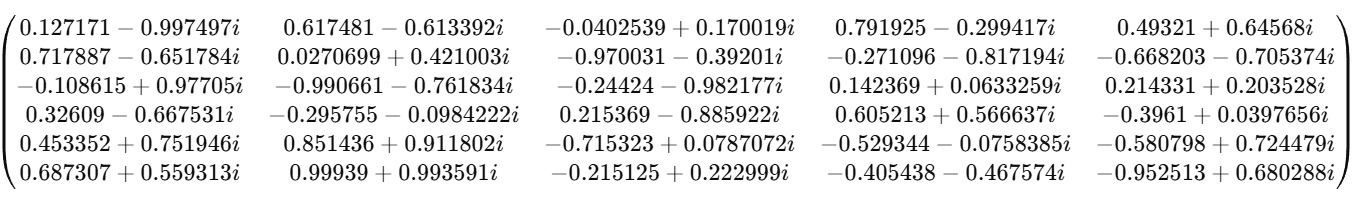
Для вычисления SVD-разложения используется JacobiSVD с последующим уточнением алгоритмом Огиты-Аишимы.

| **Matrix size** | **Norm (Eigen** JacobiSVD**)** | **Norm (Ogita-Aishima)** | **Elapsed time (Ogita-Aishima)** |
| --- | --- | --- | --- |
| 6x5 | 3.40892e-06 | 4.67787e-07 | 0.0028198 sec |
| 10x10 | 7.36127e-06 | 7.04662e-07 | 0.0083835 sec |
| 20x20 | 2.78528e-05 | 1.75446e-06 | 0.0576047 sec |
| 30x30 | 5.18188e-05 | 2.91866e-06 | 0.225355 sec |
| 40x40 | 7.82351e-05 | 4.11057e-06 | 0.544098 sec |
| 50x50 | 0.000140956 | 5.7041e-06 | 0.804675 sec |

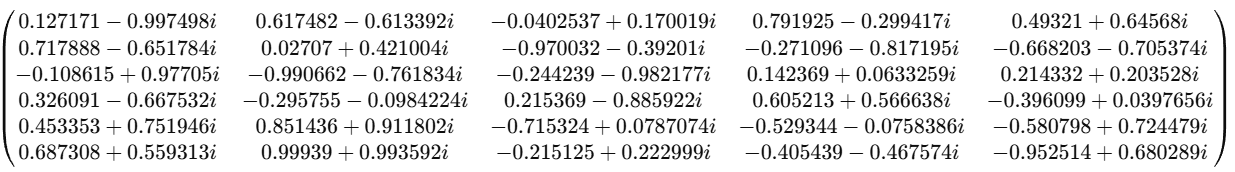
1. Сравнение метрик комплексных матриц , полученных при помощи разложения Jacobi и Ogita-Aishima.

Пример работы алгоритма на комплексных матрицах.

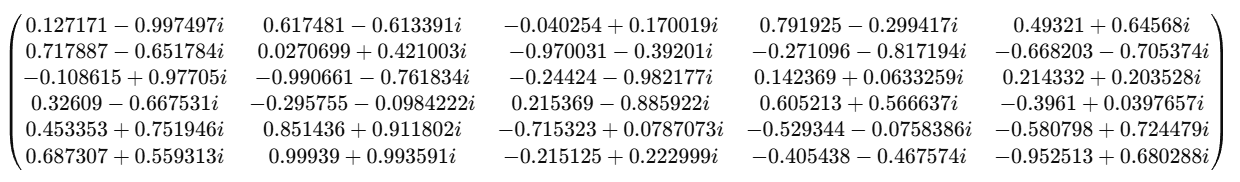
Оригинальная матрица:



Восстановленная матрица после JacobiSVD разложения:



Восстановленная матрица после Ogita-Aishima алгоритма:



**Дополнительные тесты**

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| Matrix Size | Relative Error  (||A - U\*S\*Vᵀ|| / ||A||) | max(||F||, ||G||) | max(||R||, ||S||) | Elapsed Time (s) |
| 10×10 | 7.12345e-08 | 8.74816e-08 | 1.74963e-07 | 0.0032547 |
| 30×30 | 1.14187e-07 | 2.67087e-07 | 5.34173e-07 | 0.0243358 |
| 50×50 | 1.33093e-07 | 3.75116e-07 | 7.50232e-07 | 0.110236 |
| 60×45 | 6.47478e-07 | 3.02241e-06 | 6.04481e-06 | 0.182544 |

1. Значение характеристик для псевдослучайных действительных матриц.

Список литературы

1. Uchino Y., Terao T., Ozaki K.: Acceleration of iterative refinement for singular value decomposition / Numerical Algorithms. — 2024. — № 95. — С. 979–1009.
2. Ogita, T., Aishima, K.: Iterative refinement for singular value decomposition based on matrix multiplication / J. Comput. Appl. —2020. — №369. – 112512.
3. X. S. Li, J. W. Demmel, D. H. Bailey, G. Henry, Y. Hida, J. Iskandar, W. Kahan, S. Y. Kang, A. Kapur, M. C. Martin, B. J. Thompson, T. Tung, and D. Yoo: Design, implementation and testing of extended and mixed precision BLAS, ACM Trans. / Math. Software. —2002. — № 28. — С. 152–205.
4. T. Ogita, S. M. Rump, S. Oishi: Accurate sum and dot product / SIAM J. Sci. Comput. —2005. — № 26:6. — С. 1955–1988.
5. K. Ozaki, T. Ogita, S. Oishi, S. M. Rump: Error-free transformations of matrix multiplication by using fast routines of matrix multiplication and its applications / Numerical Algorithms. —2012. — 59:1. — C. 95-118.
6. T. Ogita, K. Aishima: Iterative refinement for symmetric eigenvalue decomposition / Japan J. Indust. Appl. Math. — 2018, № 35:3. — C. 1007–1035.